







CENTRO TECNOLÓGICO DE AUTOMOCIÓN DE GALICIA (CTAG)			
Polígono Industrial A Granxa Calle A, parcelas 249-250 Porriño 0034 986 900 300 www.ctag.com	E36400 Pontevedra 0034 986 900 301	Contacto: Francisco Sánchez Pons Director de Electrónica y Sistemas ITS francisco.sanchez@ctag.com	
▲ Descripción entidad CTAG es un centro tecnológico que tiene como misión apoyar a la competitividad de las empresas del sector de automoción y transporte a través de la investigación, desarrollo e innovación, tanto de producto como de proceso. Cuenta con un equipo humano de más de 400 personas y dispone de un amplio equipamiento de vanguardia con diversos laboratorios que permiten abordar los distintos campos de competencia en los que trabaja el centro: Seguridad, Nuevos materiales y procesos, Medio ambiente, Electrónica y sistemas ITS y gestión de la innovación y el conocimiento. El campo de la electrónica y los sistemas inteligentes de transporte supone una de las principales apuestas de CTAG siendo una de sus principales líneas de investigación e innovación. En este sentido CTAG ha centrado sus actividades en la aplicación de la electrónica a nuevas funciones de seguridad y automatización de los vehículos, comunicación e información, confort y movilidad sostenible.			
▲ Principales actividades y productos En el área de movilidad segura más autónoma CTAG lleva trabajando desde hace varios años en las siguientes actividades: desarrollo de nuevas funciones de conducción conectada y automatizada, HMI (Human Machine Interface), validación de sistemas en laboratorio, en simulador de conducción, en pistas de pruebas y en carretera y evaluación de impacto.			
▲ Proyectos relacionados			
AdaptIVe Automated Driving Applications and Technologies for Intelligent Vehicles Presupuesto: 25.000.000 € Duración: (01/2014 - 06/2017) Programa: VII Framework Programme www.adaptive-ip.eu	Líneas API cubiertas por el proyecto:		Descripción y objetivos: El proyecto se focaliza en desarrollar y probar diversas funciones de conducción automática para el tráfico diario, adaptando dinámicamente el nivel de automatización dependiendo de la situación y al estado del conductor. Estas aplicaciones tratarán de mejorar la seguridad, eficiencia energética, fiabilidad y facilidad de aceptación de la conducción automatizada. Participantes: Volkswagen AG, BMW Group, Centro Ricerche Fiat SCpA, Daimler AG, Adam Opel AG, PSA, Renault, Volvo, Ford, Bosch, Continental, Delphi, Bast, DLR, ICCS, TNO, CTAG, Chalmers, IKA, University of Leeds, Lund University, University of Trento, Universitaet Wuerzburg, WIVW, Alcor y EICC Resultados obtenidos: Actualmente aún en curso.
	1. Seguridad	✓	
	2. Vehículo conectado		



DRIVE C2X DRIVING implementation and Evaluation of C2X Communications technology in Europe Presupuesto: 18.000.000 € Duración: (01/2011 - 06/2014) Programa: VII Framework Programme www.drive-c2x.eu	Líneas API cubiertas por el proyecto:		Descripción y objetivos: El proyecto se centró en la ejecución de una serie de pruebas de campo para llevar a cabo una evaluación exhaustiva de sistemas cooperativos en diferentes zonas de test europeas (Finlandia, Francia, Alemania, Italia, Holanda, España y Suecia). Este esfuerzo tenía como objetivo crear un entorno de test a nivel europeo y, utilizar los resultados obtenidos de esta evaluación para llamar la atención del público en general en referencia a los beneficios de estas tecnologías y proporcionar feedback a organismos de estandarización. Participantes: Opel, Audi, BMW, Fiat, Daimler, Ford, Honda, PSA, Renault, Volvo, Yamaha, Continental, Delphi, Denso, Hitachi, Neavia, NEC, Renesas, Bosch, Testing Technologies, Vector, YGOMI, PTV, Bundesanstalt für Strassenwesen, CTAG, Chalmers, Deutsches Zentrum, Facit REsearch, Hochschule für Technik und Wirtschaft Saarland, Institut français des sciences et technologies des transports, de l'aménagement et des réseaux, Institut Nationale de Recherche en Informatique et en Automatique, Interuniversity Microelectronics Centre, Karlsruhe Institute of Technology, Lindholmen Science Park, Nederlandse Organisatie voor Toegepast Natuurwetenschappelijk Onderzoek, Universitatea Tehnica Cluj-Napoca, University of Surrey, Technical Research Centre of Finland, Technische Universität Graz, Autostrada del Brennero, City of Tampere, Hessen Mobil, Rijkswaterstaat, Trafikverket, EICT, ERTICO, ETSI y Nokia. Resultados obtenidos: El proyecto proporcionó una exhaustiva evaluación por toda Europa de sistemas cooperativos en pruebas operacionales de campo. Dichos test involucran a 7 ciudades europeas que probaron los beneficios en seguridad y eficiencia de los sistemas cooperativos. Por primera vez, más de 750 conductores probaron exitosamente 8 funciones de seguridad basados en sistemas cooperativos. Un sistema de referencia común para la comunicación C2X fue llevada a cabo. Las pruebas de estos sistemas en las 7 ciudades demostraron que los sistemas son lo suficientemente maduros para ser implementados.
	1. Seguridad	✓	
	2. Vehículo conectado	✓	

eCoMove Cooperative Mobility Systems and Services for Energy Efficiency Presupuesto: 22.700.000 € Duración: (01/2010 - 01/2013) Programa: VII Framework Programme www.ecomove-project.eu	Líneas API cubiertas por el proyecto:		Descripción y objetivos: eCoMove tenía como objetivo principal la de mejora de eficiencia energética en el transporte por carretera aplicando las últimas tecnologías C2X con el fin de crear una solución integrada que comprenda el soporte al conductor y la gestión de tráfico. Cuantitativamente, el principal objetivo era conseguir una reducción del consumo superior al 20%. Participantes: 34 participantes: Ertico, BmW, Autoroutes, AVL, Boch, CGI, Continental, CRF, CTAG, DAF, DRL, Ford, Go Green, Gemeente Helmonkd, IKA, Magneti Marelli, MAT.traffic, NEC, PTV, QFREE, RACC, tecnalía, Technolution, Tomtom, Telecom, TNO, TUM, Viali, volvo, Here y Imtech Resultados obtenidos: Se demostró que los sistemas de soporte al conductor desarrollados podían tener unos efectos de reducción en el rango de 4-25 %. De forma global se demostró que en zonas urbanas la reducción era superior al 10 %. Estos efectos dependen de la situación de tráfico concreta, de la red viaria y del conductor. En cuanto a las reducciones relacionadas con la gestión de tráfico y aplicaciones de enrutado, los resultados obtenidos dependían de la carga de la red, obteniendo en situaciones de tráfico bajo o moderado reducciones sobre el 4% y en redes con carga elevada, la reducción podría llegar al 12%.
	1. Seguridad		
	2. Coche conectado	✓	
CO-GISTICS Cooperative loGISTICS for sustainable mobility of goods Presupuesto: 7.492.000 € Duración: (01/2014 - 01/2017) Programa: Competitiveness and innovation Framework programme. www.cogistics.eu	Líneas API cubiertas por el proyecto:		Descripción y objetivos: Es el primer proyecto europeo totalmente dedicado a la implementación de sistemas de transporte inteligentes cooperativos (C-ITS) aplicados a la logística. El objetivo del proyecto es la ejecución de pruebas piloto en 7 ciudades (Arad, Bilbao, Burdeos, Frankfurt, Thessaloniki, Trieste y Vigo) en las que se evaluarán los beneficios e impactos de este tipo de sistemas. Participantes: ERTICO, Ayu. Bilbao, Ayu. Vigo, Región Central de Macedonia, Terminal Trieste, Auta Marocci, DHL, AZDAR, WEST EUROTRANS, IRU, SAMER & CO, SEAWAY, ATOS SPAIN, T-SYSTEMS, TELEVET, ETRA, Pluservice, Novacom, AGUILA Technologie, M3S, Geoloc Systems, Teamnet, TREDIT, CERTH, CTAG, ICOOR, CEAGA, HOLM, MLC-ITS Euskadi, UNITS, POLIBA y FRAPORT. Resultados obtenidos: Actualmente aún en curso
	1. Seguridad		
	2. Coche conectado	✓	

Compass4D Cooperative Mobility Pilot on Safety and Sustainability Services for Deployment Presupuesto: 10.000.000 € Duración: (01/2013 - 01/2016) Programa: Competitiveness and innovation Framework programme. www.compass4d.eu	Líneas API cubiertas por el proyecto:		Descripción y objetivos: Ejecución de una serie de pruebas piloto en 7 ciudades europeas (Burdeos, Copenhague, Helmond, Newcastle, Tesalónica, Verona y Vigo) sobre tres servicios de entorno urbano basados en aplicaciones cooperativas. El objetivo de este proyecto es demostrar los beneficios de este tipo de servicios y conseguir la continuidad e implementación de los mismos. Participantes: ERTICO, Copenhagen, Helmond, Newcastle, Verona, Vigo, Región central Macedonia, MINISTERE DE L'ECOLOGIE, DU DEVELOPPEMENT DURABLE ET DE L'ENERGIE, VOLVO, SWARCO MIZAR, PEEK TRAFFIC B.V., SIEMENS, VIALIS, ESYCSA, INFOTRIP, TELECOM, Federación Internationale de l'automobile, CERTH, CTAG, TNO, University of Newcastle, ICCS, Institut Francais des sciences et technologies des transports, de l'aménagement et des reseaux, Geoloc Systems, IDIADA, VITRASA, Mathias Paul Ewald, TOPOS, VTRONN y EUROTAXI. Resultados obtenidos: Los resultados de Compass4D han demostrado beneficios cualitativos y cuantitativos para las ciudades en las que se ha desarrollado en términos de emisiones de CO2 y eficiencia de tráfico. La ciudad de Vigo promoverá los servicios C-ITS en las flotas privadas (operadores logísticos en el proyecto CO-GISTICS), en usuarios privados que proporcionen acceso a los servicios a través de tecnologías híbridas (ITS-G5 / LTE), en lo que respecta a las flotas públicas, mantendrá los servicios de autobuses urbanos y dará prioridad a las flotas de Policía y Bomberos"
	1. Seguridad		
	2. Coche conectado	✓	
Plataforma Co2perautos2 Plataforma de comunicaciones infraestructura-vehículo para Servicios Cooperativos y de Conducción Semi-automatizada en Entornos de Ciudades	Líneas API cubiertas por el proyecto:		Descripción y objetivos: Desarrollar una plataforma integral de comunicación cooperativa infraestructura-vehículo que permita integrar nuevos servicios cooperativos y de conducción semi-automatizada en entornos de ciudades inteligentes para una movilidad mucho más segura, eficiente y sostenible.
	1. Seguridad	✓	

<p>inteligentes</p> <p>Presupuesto: 1.612.896 €</p> <p>Duración: (04/2013 - 12/2014)</p> <p>Programa: Interconecta</p>	<p>2. Coche conectado</p>		<p>Participantes: Esycsa, Rodriguez López Auto, Little Cars, Autelec, CTAG y Vitrasa.</p> <p>Resultados obtenidos: Plataforma de comunicación integral compuesta por unidad de comunicación embarcada, infraestructuras dotadas de comunicación cooperativa (semáforos, puestos de recargo y zonas de aparcamiento), centros de gestión de movilidad y gestión de flotas y aplicaciones cooperativas (avisos cooperativos de seguridad preventiva, aplicaciones cooperativas para usuarios vulnerables, aplicaciones cooperativas para vehículos de emergencias, aplicaciones cooperativas para recarga de vehículos eléctricos, Floating Car Data cooperativo, aplicaciones cooperativas para gestión de aparcamientos y aplicaciones de comunicación cooperativa semi-automatizada)</p>
<p>FOT-Net Data Field Operational Test Networking and Data Sharing Support</p> <p>Presupuesto: 1.800.000 €</p> <p>Duración: (01/2014 - 01/2017)</p> <p>Programa: VII Framework Programme www.fot-net.eu</p>	<p>Líneas API cubiertas por el proyecto:</p> <p>1. Seguridad</p> <p>2. Coche conectado</p>		<p>Descripción y objetivos: Es una acción de soporte que ofrece un foro común a la red de FOTs para compartir sus experiencias y ofrece nuevas perspectivas en relación con el intercambio y la reutilización de los datos disponibles. El objetivo es analizar cómo poder compartir conjuntos de datos valiosos recogidos durante los últimos años en diferentes proyectos, pudiendo así re-analizarlos para obtener más resultados.</p> <p>Participantes: VTT, ERT, SAFER, IKA, CTAG, UNIVLEEDS, CEESAR y DAIMLER AG.</p> <p>Resultados obtenidos: Metodología de realización de pruebas operacionales de campo.</p>
<p>INTERACTIVE Accident avoidance by active intervention</p>	<p>Líneas API cubiertas por el proyecto:</p> <p>1. Seguridad</p>		<p>Descripción y objetivos: Desarrollo de sistemas de seguridad que dan soporte al conductor e intervienen</p>


<p>for Intelligent Vehicles</p> <p>Presupuesto: 28.690.000 €</p> <p>Duración: (01/2009 - 12/2013)</p> <p>Programa: VII Framework Programme www.interactive-ip.eu</p>	<p>2. Coche conectado</p>		<p>en caso de situaciones peligrosas ayudando a mitigar el impacto de las colisiones en accidentes que no pueden ser evitados.</p> <p>Participantes: Ford, BMW, FIAT, DAIMLER, VOLVO, Volkswagen, Autoliv, Continental, Delphi, Here, TRW, Bast, CTAG, DLR, ICCS, IKA, TNO, VTT, Lund University, Université Joseph Fourier, Chalmers Univesity, Universty of Passau, Czech Tecnical University in Prague, University of Trento, Allround Team, Alcor, EICT</p> <p>Resultados obtenidos: El principal resultado del proyecto es la creación y la evaluación de sistemas ADAS integrados, caracterizados por dar soporte al conductor en una variedad de escenarios de tráfico, específicamente para evitar situaciones críticas. Las funciones desarrolladas se basan en la información elaborada por la capa de percepción y estrategias de aviso y actuación definidas con el objetivo de ayudar al conductor con un aviso, frenada activa y actuación en el volante cuando sea necesario. Las funciones desarrolladas se integraron en 6 coches y 1 camión. En la fase final del proyecto se evaluaron las funciones desarrolladas demostrando el gran potencial de mejora de temáticas de seguridad.</p>
<p>VRA Vehicle and Road Automation</p> <p>Presupuesto: 1.685.000 €</p>	<p>Líneas API cubiertas por el proyecto:</p> <p>1. Seguridad</p>		<p>Descripción y objetivos: El objetivo es crear una red de colaboración entre expertos y distintas empresas para trabajar en la implementación de vehículos automatizados y su correspondiente infraestructura. Para ello se identifican necesidades, se promueve la investigación en este campo.</p>

<p>Duración: (03/2013 - 12/2016)</p> <p>Programa: VII Framework Programme www.vra-net.eu</p>	<p>2. Coche conectado</p>		<p>Participantes: ERTICO, Abertis autopistas, DENSO, CTAG, eentro di Ricerca per il trasporto e la Logistica, VOLVO, DLR, UniversitÄt, ICCS, Applus IDIADA, IFSTTAR, IKA, Inria, VeDeCoM, University of Leeds, Michelin, Racc Tecnalia, Traman, TNO TRL, Vislab, Chalmers University, Vialis, Üniversitesi Tuzla Kampüsü, Mouchel, Jaguar, ICOOR, Universidad de Eindhoven, HERE, Imtech, KeyResearch, earpa, Transport for London, CERTH, BRSI, Austriatech y Renault</p> <p>Resultados obtenidos:</p> <ul style="list-style-type: none"> • Red activa europea de expertos y grupos de interés en la automatización del vehículo y la carretera. • Contribución en la colaboración internacional Europa-UUEE-Japón. • Identificación de las necesidades para el despliegue de los diferentes dominios de la automatización de vehículos y carreteras. • Conjunto de herramientas de diseminación innovadoras dedicadas a la investigación europea.
<p>P4ITS Public procurement of innovation FOR cooperative ITS</p> <p>Presupuesto: 442.500 €</p>	<p>Líneas API cubiertas por el proyecto:</p> <p>1. Seguridad</p>		<p>Descripción y objetivos:</p> <p>P4ITS es una red de entidades que son expertas o que están interesadas en la implementación de los Sistemas y Servicios de Transporte Inteligentes Cooperativos (C-ITS), y dispuestos a mejorar el mercado para la implantación de sistemas y servicios de transporte innovadores a través de Compra Pública</p>

<p>Duración: (12/2013 - 05/2016)</p> <p>Programa: VII Framework Programme . www.p4its.eu</p>	<p>2. Coche conectado</p>	<p>✓</p>	<p>Innovadora (PPI).</p> <p>Participantes: ERTICO, North Denmark Region, Astriatec, ASFINAG, VLAAMS GEWET, Ayuntamiento de Vigo, CTAG, LIIKENNE VIRASTO, VTT, EARDA, ITS Bretagne, Comune di Verona, LIST, ITS Sweden, Trafikverket, Regione Liguria, OHL y TOPOS</p> <p>Resultados obtenidos: Informe de recomendaciones de aplicación de Compra Pública Innovadora para las tecnologías cooperativas ITS.</p>
<p>DESERVE DEvelopment platform for Safe and Efficient dRiVE</p> <p>Presupuesto: 25.300.000 €</p> <p>Duración: (09/2012 - 09/2015)</p> <p>Programa: ARTEMIS www.deserve-project.eu</p>	<p>Líneas API cubiertas por el proyecto:</p> <p>1. Seguridad</p>	<p>✓</p>	<p>Descripción y objetivos: (4 líneas)</p> <p>Diseño y desarrollo de una plataforma de herramientas para sistemas ADAS con el objetivo de explotar los beneficios de la reutilización dominios sw, interfaces estandarizadas y la integración compatible fácil y segura de módulos heterogéneos para hacer frente al aumento de la complejidad del motor y a la reducción de costes</p> <p>Participantes: VTT, FIAT, Continental, FICOSA, AVL, BOSCH, NXP, INFINEON, DAIMLER, VOLVO, ICOOR, RE:LAB, ViSLAB, IRSEEM, Dspace, Inria, ASL, IKA, CTAG, ARMINES, TTS, INTEMPORA, Technolution y IMS.</p> <p>Resultados obtenidos: Tecnología de estereovisión para la detección de usuarios vulnerables.</p>
<p>2. Coche conectado</p>	<p>✓</p>		
<p>ARTRAC Advanced Radar Tracking and Classification for Enhanced Road Safety</p> <p>Presupuesto: 4.022.500 €</p>	<p>Líneas API cubiertas por el proyecto:</p> <p>1. Seguridad</p>	<p>✓</p>	<p>Descripción y objetivos:</p> <p>Desarrollar probar y demostrar un sistema activo de seguridad del vehículo para prometer a los usuarios vulnerables de la vía (URV) de los vehículos en movimiento y que además sea económicamente viable en el mercado de vehículos. El precio es el principal inconveniente para que estos sistemas no</p>

<p>Duración: (11/2011 – 11/2014) Programa: VII Framework Programme www.artrac.org</p>	<p>2. Coche conectado</p>		<p>estén ya en la mayoría de los modelos.</p> <p>Participantes: Volkswagen, FIAT, CTAG, VTT, TUHH, UPT y SMS.</p> <p>Resultados: Se desarrolló un sensor exitosamente integrado en los vehículos de prueba y se hicieron pruebas de su funcionalidad con un resultado también satisfactorio.</p>
<p>RobutSENSE Robust and Reliable Environment Sensing and Situation Prediction for Advanced Driver Assistance Systems and Automated Driving</p> <p>Presupuesto: 10.415.000 €</p> <p>Duración: (09/2015 - 09/2018)</p> <p>Programa: ECSEL- 2014-1 Reserch and Innovation Actions.</p>	<p>Líneas API cubiertas por el proyecto:</p> <p>1. Seguridad</p> <p>2. Coche conectado</p>	<p>✓</p> <p>✓</p>	<p>Descripción y objetivos: El objetivo es desarrollar una plataforma de sensores para la conducción automatizada, que supere las limitaciones de los sensores ya existentes y proporcione unas mejores capacidades de detección y una mayor robustez y fiabilidad.</p> <p>Participantes: DAIMLER, AVL, AVLDE, BOSCH, FIAT, CTAG, EICT, FICOSA, FOKUS, FZI, HIAMS, Modulight, SICK AK, Universität ULM y Teknologian Tutkimuskeskus VTT.</p> <p>Resultados obtenidos: Actualmente en curso</p>
<p>SCOOP@F Part 2 Test deployment of cooperative intelligent transport systems.</p> <p>Presupuesto: 20.000.000 €</p> <p>Duración: (01/2016 - 12/2018)</p> <p>Programa: Conecting Europe Facility</p>	<p>Líneas API cubiertas por el proyecto:</p> <p>1. Seguridad</p> <p>2. Coche conectado</p>	<p>✓</p> <p>✓</p>	<p>Descripción y objetivos: SCOOP@F es un proyecto en el cual se pilotan sistemas cooperativos implementados en 3000 vehículos conectados a lo largo de 2000 km de carreteras que unen los países de Austria, Francia, España y Portugal. El principal objetivo es mejorar la seguridad del transporte por carretera y del personal de mantenimiento de las mismas.</p> <p>Participantes: French Ministry of Transport, Conseils généraux des Côtes d'Armor, du Finistère, d'Ille et Vilaine, de l'Isère, Conseil régional de Bretagne, City of Saint-Brieuc, PSA, Renault, CEREMA, IFSTTAR, GIE RE PSA-Renault, Université de Remis Champagne-Ardenne, Telecom, ORANGE, DGT, CTAG, IMT, Estradas Portugal, Brisa, Auto-Estradas Norde Litoral y ASFINAG.</p> <p>Resultados obtenidos: Actualmente en curso</p>

EuroFOT European Large-Scale Field Operational Tests on In-Vehicle Systems Presupuesto: 21.500.000 € Duración: (05/2008 - 07/2012) Programa: VII Framework Programme www.eurofot-ip.eu	Líneas API cubiertas por el proyecto:		Descripción y objetivos: EuroFOT estableció un programa de evaluación integral técnica y socio/económica para evaluar el impacto de los sistemas inteligentes de transporte sobre la seguridad, el medio ambiente y la eficiencia del conductor. El proyecto se centró en evaluar varios sistemas técnicamente maduros (Adaptive Cruise Control (ACC), Forward Collision Warning (FCW), Speed Regulation System (SRS), Blind Spot Information System (BLIS), Lane Departure Warning (LDW), Curve Speed Warning (CSW), safe human/machine interface and Fuel Efficiency Advisor (FEA).) en vehículos de pasajeros y camiones (sobre 1000 vehículos en total) en varios países europeos mediante la ejecución de test de campo de duración de un año. Participantes: Ford, BMW, DAIMLER, FIAT, MAN, VOLVO, BMW, AUDI, BOSCH, CONTINENTAL, DELPHI, Harman International, Chalmers, ICCS, IKA, IZVW, Politecnico di Torino, University of Leeds, Bast, Ceesar, CTAG, IFSTTAR, TNO, Allianz, ADAS Management-Consulting, Alcor, EICC y ERTICO. Resultados obtenidos: Durante 12 meses, 1000 vehículos y camiones equipados con sistemas de asistencia a la conducción fueron monitorizados registrando más de 100 TB de datos que fueron posteriormente analizados para poder realizar el análisis de impacto de estos sistemas en nuestras carreteras.
	1. Seguridad	✓	
	2. Coche conectado	✓	

CENTRO TECNOLÓGICO DE AUTOMOCIÓN DE GALICIA (CTAG)		
Polígono Industrial A Granxa Calle A, parcelas 249-250 Porriño 0034 986 900 300 www.ctag.com	E36400 Pontevedra 0034 986 900 301	
▲ Description CTAG is a technological centre whose mission is to make automotive companies more competitive through the implementation of new technologies and the encouragement of research, development and innovation, applying to product and process. It has a team over 400 people and a wide amount of advanced facilities with several laboratories that can address the different fields of competence in which the centre is working: safety, new materials and processes, environment, electronics and ITS systems, and innovation and knowledge management. The field of electronics and intelligent transport systems is one of the principal activities of CTAG in research and innovation. In this sense, CTAG has focused its activities on the application of electronics to new safety systems, autonomous driving, communication and information, comfort and sustainable mobility.		
▲ Main activities and products In the area of safety and autonomous driving, CTAG has been working for several years on the following activities: development of new functions of connected and automated driving, HMI (Human Machine Interface), system validation in laboratory, in driving simulator, in proving grounds and in roads, and evaluation & impact assesment.		
▲ Related projects		
AdaptIVe Automated Driving Applications and Technologies for Intelligent Vehicles Budget: 25.000.000 € Duration: 01/2014 - 06/2017 Programme: VII Framework Programme www.adaptive-ip.eu	SRA lines covered by the project: 1. Safety <input checked="" type="checkbox"/> 2. Connected car <input type="checkbox"/>	Description and objectives: The project is focused in the development and test of different automated driving functions for the daily traffic, trying to dynamically adapt the automation level depending on the situation and the driver condition. These applications aims to improve safety, energy efficiency, reliability and autonomous driving acceptance. Participants: Volkswagen AG, BMW Group, Centro Ricerche Fiat SCpA, Daimler AG, Adam Opel AG, PSA, Renault, Volvo, Ford, Bosch, Continental, Delphi, Bast, DLR, ICCS, TNO, CTAG, Chalmers, IKA, University of Leeds, Lund University, University of Trento, Universitaet Wuerzburg, WIVW, Alcor & EICC Results: In process.

DRIVE C2X DRIVing implementation and Evaluation of C2X Communications technology in Europe Budget: 18.000.000 € Duration: 01/2011 - 06/2014 Programme: VII Framework Programme www.drive-c2x.eu	SRA lines covered by the project:		Description and objectives: The project focuses in the implementation of several field tests to carry out an exhaustive evaluation of cooperative systems in different European countries (Finland, France, Germany, Italy, Netherlands, Spain and Sweden). This effort look for the creation of a test environment at European level and obtain an evaluation of benefits. The results will be used for catching the attention of the public and provide feedback to standardization bodies. Participants: Opel, Audi, BMW, Fiat, Daimler, Ford, Honda, PSA, Renault, Volvo, Yamaha, Continental, Delphi, Denso, Hitachi, Neavia, NEC, Renesas, Bosch, Testing Technologies, Vector, YGOMI, PTV, Bundesanstalt für Strabenwesen, CTAG, Chalmers, Deutsches Zentrum, Facit REsearch, Hochschule für Technik und Wirtschaft Saarland, Institut français des sciences et technologies des transports, de l'aménagement et des réseaux, Institut Nationale de Recherche en Informatique et en Automatique, Interuniversity Microelectronics Centre, Karlsruhe Institute of Technology, Lindholmen Science Park, Nederlandse Organisatie voor Toegepast Natuurwetenschappelijk Onderzoek, Universitatea Tehnica Cluj-Napoca, University of Surrey, Technical Research Centre of Finland, Technische Universität Graz, Autostrada del Brennero, City of Tampere, Hessen Mobil, Rijkswaterstaat, Trafikverket, EICT, ERTICO, ETSI and Nokia. Results: The project provided a comprehensive, Europe-wide assessment of cooperative systems through field operational tests. The field trials involving seven test sites all across Europe proved the safety and efficiency benefits of cooperative systems. For the first time, more than 750 drivers successfully tested eight safety-related functions of cooperative systems all over Europe. A common reference system for C2X communication was rolled out - the respective standards were set. Technical tests indicate that the system is mature for deployment as was shown by the faultless performance of the functions during extensive field trials in seven European countries.
	1. Safety	✓	
	2. Connected car	✓	